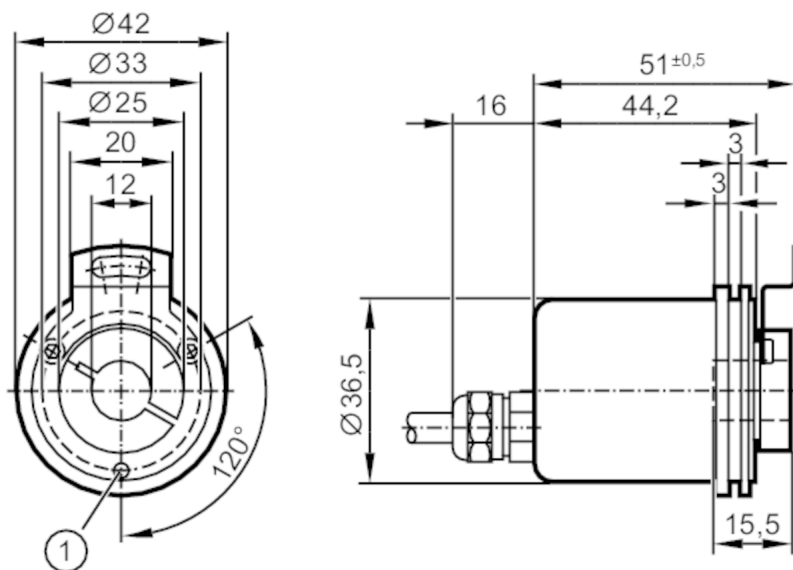


RM8003



Enkoder absolutny wieloobrotowy z wałem drążonym

RMS4096-S24/L2U



1 M3 x 6



Aplikacja	
Zasada działania	absolut.
Rodzaj obrotów	wieloobrotowy
Dane elektryczne	
Napięcie zasilania [V]	4,5...30 DC
Pobór prądu [mA]	< 30
Wejścia	
Wejścia	przeciwny kierunek obrotów; zerowanie
Wyjścia	
Kod	kod Gray'a; (zwiększenie wartości kodu po obróceniu zgodnie z ruchem wskazówek zegara (patrząc od strony wału))
sygnał kodowany	Wejście zegarowe; sygnały kompatybilne z TTL; takt i takt sygnał odwrócony zgodne z RS 422; wyjście danych; synchroniczny szeregowy; dane i dane sygnał odwrócony - sygnały kompatybilny z TTL
Zakres pomiaru / nastaw	
Rozdzielczość	4096 rozdzielczość; 4096 obroty; 24 Bit
Interfejsy	
Interfejs komunikacyjny	Interfejs danych SSI
Warunki pracy	
Temperatura otoczenia [°C]	-40...85
Maks. wilgotność względna powietrza [%]	98
Ochrona	IP 65; (na obudowie: IP 65; na wale: IP 64)



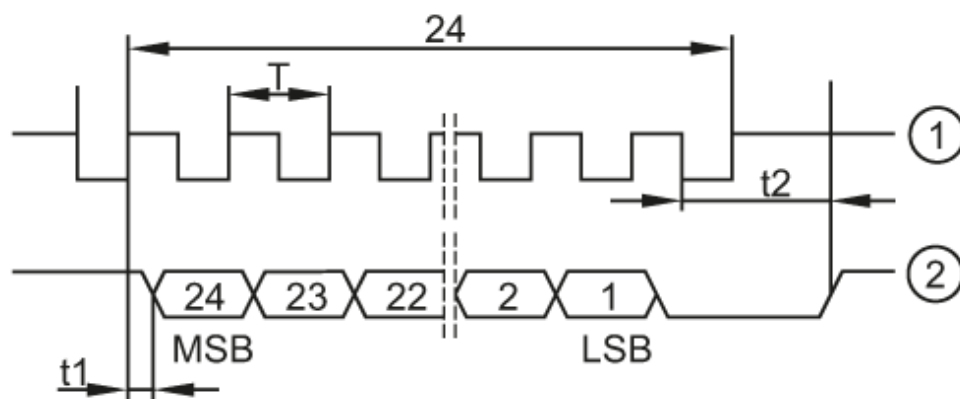
Enkoder absolutny wieloobrotowy z wałem drążonym

RMS4096-S24/L2U

Testy / dopuszczenia		
Odporność na wstrząsy		< 300 g (6 ms)
Odporność na wibracje		30 g (10...1000 Hz)
MTTF	[lata]	381
Dane mechaniczne		
Waga	[g]	336,5
Wymiary	[mm]	Ø 36,5 / L = 67
Materiał		kołnierz: aluminium; obudowa: stal malowany proszkowo
Maks. liczba obrotów	[U/min]	12000
Maks. moment rozruchowy	[Nm]	3
Referencyjna temperatura dla oideanego momentu	[°C]	25
Wykonanie wału		tuleja jednostronnie otwarta
Średnica wału	[mm]	12
Materiał wału		stal
Max. obciążenie osiowe wału (na końcu wału)	[N]	40
Max. obciążenie promieniowe wału (na końcu wału)	[N]	110
Uwagi		
Uwagi		Nie wolno używać przewodów / pinów niepodłączonych (n.c.).
Połączenie elektryczne		
Przewód: 2 m, PUR; Maks. długość przewodu: 100 m; osiowy		
biały	czujnik 0 V	
brązowy	czujnik Ub	
kolor zielony	zegar	
kolor żółty	cykl (inv.)	
szary	dane	
różowy	dane (inv.)	
niebieski	zerowanie	
kolor czerwony	przeciwny kierunek obrotów	
ekran	obudowa	

diagramy i wykresy

Diagram impulsów



- 1 zegar
- 2 dane