

Arkusz danych produktu

Specyfikacje



Lexium 32 & Motors, serwowalnik
BMH, 1.2 Nm, 8000 obr/min,
wał wpustowy, z hamulcem
trzymającym, IP54

BMH0701P16F1A

Parametry podstawowe

Typ produktu lub komponentu	Serwonapęd
Skrócona nazwa urządzenia	BMH
Maksymalna prędkość mechaniczna	8000 obr/min
Ciągły moment	1,2 N.m dla LXM32.U60N4 w 1,5 A, 400 V, trzy fazy 1,2 N.m dla LXM32.U60N4 w 1,5 A, 480 V, trzy fazy 1,4 N.m dla LXM32.D12N4 w 3 A, 400 V, trzy fazy 1,4 N.m dla LXM32.D12N4 w 3 A, 480 V, trzy fazy
Szczytowy moment utyku	4,2 N.m dla LXM32.U60N4 w 1,5 A, 400 V, trzy fazy 4,2 N.m dla LXM32.U60N4 w 1,5 A, 480 V, trzy fazy 4,2 N.m dla LXM32.D12N4 w 3 A, 400 V, trzy fazy 4,2 N.m dla LXM32.D12N4 w 3 A, 480 V, trzy fazy
Znamionowa moc wyjściowa	350 W dla LXM32.U60N4 w 1,5 A, 400 V, trzy fazy 350 W dla LXM32.U60N4 w 1,5 A, 480 V, trzy fazy 700 W dla LXM32.D12N4 w 3 A, 400 V, trzy fazy 700 W dla LXM32.D12N4 w 3 A, 480 V, trzy fazy
Moment znamionowy	1,1 N.m dla LXM32.U60N4 w 1,5 A, 400 V, trzy fazy 1,1 N.m dla LXM32.U60N4 w 1,5 A, 480 V, trzy fazy 1,3 N.m dla LXM32.D12N4 w 3 A, 400 V, trzy fazy 1,3 N.m dla LXM32.D12N4 w 3 A, 480 V, trzy fazy
Prędkość znamionowa	3000 obr./min dla LXM32.U60N4 w 1,5 A, 400 V, trzy fazy 3000 obr./min dla LXM32.U60N4 w 1,5 A, 480 V, trzy fazy 5000 obr./min dla LXM32.D12N4 w 3 A, 400 V, trzy fazy 5000 obr./min dla LXM32.D12N4 w 3 A, 480 V, trzy fazy
Zgodność produktu	LXM32.U60N4 w 400...480 V trzy fazy LXM32.D12N4 w 400...480 V trzy fazy
Koniec wału	Z wpustem
Stopień ochrony IP	IP54 STANDARD
Rozdzielczość sprzężenia zwrotnego prędkości	32 768 punktów/obrot
Hamulec trzymania	Z
Podstawa montażowa	Kołnierz zgodny z normą międzynarodową
Połączenie elektryczne	Złącza proste

Parametry uzupełniające

Zgodność gamy	Lexium 32
Znamionowe napięcie zasilania [Us]	480 V
Ilość faz w sieci	Trzy fazy

Ciągły prąd zwarciovyy	1,78 A
Moc ciągła	1,05 W
Maksymalny prąd Irms	6 A dla LXM32.U60N4 6 A dla LXM32.D12N4
Maks. prąd ciągły	5,97 A
Drugi wał	Bez drugiego końca wału
Średnica wału	11 mm
Długość wału	23 mm
Szerokość klucza	18 mm
Rodzaj sprzężenia zwrotnego	Jednoobrotowy SinCos Hiperface
Moment hamujący	3 N.m hamulec trzymania
Rozmiar kołnierza silnika	70 mm
Liczba warstw uzwojeń silnika	1
Stała momentu	0,79 N.m/A w 120 °C
Stała powrotna siła elektromotoryczna	50,72 V/Kobr/min w 120 °C
Liczba biegunów silnika	10
Inercja wirnika	0,7 kg.cm²
Rezystancja stojana	8,3 om w 20 °C
Indukcyjność stojana	23,4 mH w 20 °C
Elektryczna stała czasowa stojana	2,8 ms w 20 °C
Maksymalna siła promieniowa Fr	660 N w 1000 obr/min 520 N w 2000 obr/min 460 N w 3000 obr/min 410 N w 4000 obr/min 380 N w 5000 obr/min 360 N w 6000 obr/min
Maksymalna siła osiowa Fa	0,2 x Fr
Moc hamowania	7 W
Rodzaj chłodzenia	Konwekcja naturalna
Długość	161 mm
Średnica kołnierza centrującego	60 mm
Głębokość kołnierza centrującego	2,5 mm
Liczba otworów montażowych	4
Średnica otworów montażowych	5,5 mm 82 mm
Masa produktu	2,6 kg

Jednostka opakowania

Jednostka miary opakowania 1	PCE
Ilość jednostek w opakowaniu 1	1
Wysokość opakowania 1	11,0 cm
Szerokość opakowania 1	20,0 cm
Długość opakowania 1	40,0 cm
Waga opakowania 1	2,8 kg

Oferta zrównoważonego rozwoju

Stan trwałej oferty	Produkt Green Premium
Rozporządzenie REACH	Deklaracja REACH
Europejska dyrektywa RoHS	Zgodność z pro-active (produkt poza zakresem obowiązywania dyrektywy UE RoHS) Europejska deklaracja RoHS
Bez rtęci	Tak
Norma RoHS Chiny	Dyrektywa RoHS Chiny
Informacje na temat zwolnienia z RoHS	Tak
Ujawnienie informacji o wpływie na środowisko	Środowiskowy profil produktu
WEEE	Produkt należy zutylizować zgodnie z obowiązującymi na terenie Unii Europejskiej przepisami dotyczącymi odpadów i nie może on zostać wyrzucony wraz ze zwykłymi odpadami.
Bez PVC	Tak

Warunki gwarancji

Gwarancja	18 months
-----------	-----------

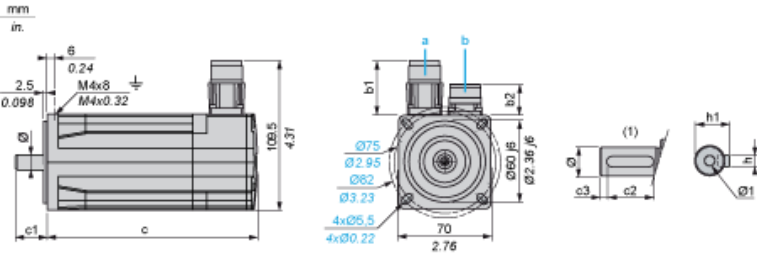
Arkusz danych produktu

BMH0701P16F1A

Dimensions Drawings

Servo Motors Dimensions

Example with Straight Connectors



- a: Power supply for servo motor brake
- b: Power supply for servo motor encoder
- (1) Shaft end, keyed slot (optional)

Dimensions in mm

Straight connect		Rotatable angled		c (without brake)	c (with brake)	c1	c2	c3	h	h1	Ø	Ø1 for screws
b1	b2	b1	b2									
39.5	25.5	39.5	39.5	122	161	23	18	2.5	4 h9	12.5 ⁺⁰ _{-0.13}	11 k6	M4 x 14

Dimensions in in.

Straight connect		Rotatable angled		c (without brake)	c (with brake)	c1	c2	c3	h	h1	Ø	Ø1 for screws
b1	b2	b1	b2									
1.55	1	1.55	1.55	4.80	6.33	0.90	0.70	0.09	0.16 h9	0.49 ⁺⁰ _{-0.0051}	0.43 k6	M4 x 0.55

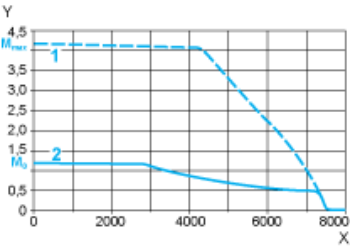
Arkusz danych produktu **BMH0701P16F1A**

Performance Curves

400 V 3-Phase Supply Voltage

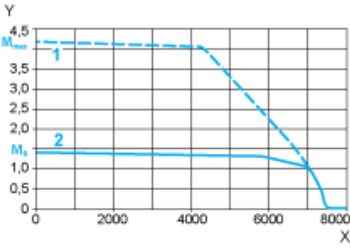
Torque/Speed Curves

Servo motor with LXM32•U60N4 servo drive



- X Speed in rpm
- Y Torque in Nm
- 1 Peak torque
- 2 Continuous torque

Servo motor with LXM32•D12N4 servo drive



- X Speed in rpm
- Y Torque in Nm
- 1 Peak torque
- 2 Continuous torque

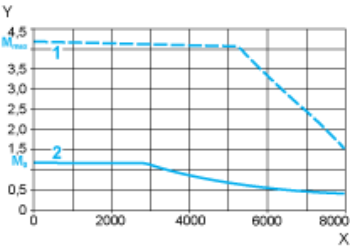
Arkusz danych produktu **BMH0701P16F1A**

Performance Curves

480 V 3-Phase Supply Voltage

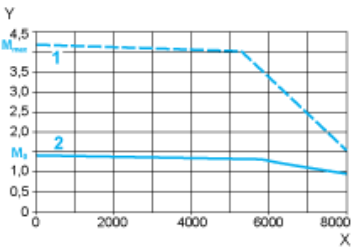
Torque/Speed Curves

Servo motor with LXM32•U60N4 servo drive



- X Speed in rpm
- Y Torque in Nm
- 1 Peak torque
- 2 Continuous torque

Servo motor with LXM32•D12N4 servo drive



- X Speed in rpm
- Y Torque in Nm
- 1 Peak torque
- 2 Continuous torque

Zalecane zamienniki